

ОГЛАВЛЕНИЕ

Предисловие	10
Краткий исторический очерк	11
Раздел 1. ТЕОРЕТИЧЕСКАЯ МЕХАНИКА	15
Статика	18
Глава 1. Введение в статику	18
§ 1. Основные понятия статики	18
§ 2. Аксиомы статики	19
§ 3. Связи и реакции связей	20
Глава 2. Плоская система сходящихся сил	22
§ 1. Сложение двух сходящихся сил	22
§ 2. Разложение силы на две сходящиеся составляющие	24
§ 3. Сложение плоской системы сходящихся сил. Силовой многоугольник	25
§ 4. Проекция силы на ось. Проекция силы на две взаимоперпендикулярные оси координат	27
§ 5. Метод проекций для определения равнодействующей плоской системы сходящихся сил	28
§ 6. Условия равновесия плоской системы сходящихся сил	29
Глава 3. Пара сил	30
§ 1. Момент силы относительно точки	30
§ 2. Понятие пары сил. Свойства пар	32
§ 3. Сложение и условие равновесия пар	34
Глава 4. Плоская система произвольно расположенных сил	36
§ 1. Приведение системы сил к данной точке	36
§ 2. Равнодействующая плоской системы сил. Теорема Вариньона о моменте равнодействующей	38
§ 3. Уравнения равновесия произвольной плоской системы сил	40
§ 4. Виды опор балочных систем. Определение опорных реакций	44
§ 5. Связи с трением	47
Глава 5. Пространственная система сил	51
§ 1. Пространственная система сходящихся сил	51
§ 2. Момент силы относительно оси	54
§ 3. Условия равновесия произвольной пространственной системы сил	55

Г л а в а 6. Центр тяжести	57
§ 1. Центр параллельных сил	57
§ 2. Понятие о силе тяжести и центре тяжести тел	57
§ 3. Определение положения центра тяжести однородных тел	58
Кинематика	63
Г л а в а 7. Кинематика точки	63
§ 1. Основные положения кинематики	63
§ 2. Способы задания движения точки	64
§ 3. Скорость точки	66
§ 4. Ускорение точки	67
§ 5. Равномерно-переменное движение точки	70
§ 6. Кинематические графики и связь между ними	72
Г л а в а 8. Простейшие движения твердого тела	74
§ 1. Поступательное движение твердого тела	74
§ 2. Вращательное движение тела вокруг неподвижной оси	75
§ 3. Частные случаи вращательного движения	76
§ 4. Скорости и ускорения точек вращающегося тела	77
Г л а в а 9. Сложное движение точки	79
§ 1. Абсолютное движение и его составляющие	79
§ 2. Сложение скоростей и ускорений точки в сложном движении	80
Г л а в а 10. Сложное движение твердого тела	83
§ 1. Плоскопараллельное движение тела	83
§ 2. Разложение плоскопараллельного движения тела на поступательное и вращательное	84
§ 3. Определение скорости точки тела при плоскопараллельном движении	85
§ 4. Мгновенный центр скоростей	86
Динамика	90
Г л а в а 11. Основные положения динамики	90
§ 1. Предмет динамики	90
§ 2. Аксиомы динамики	90
Г л а в а 12. Метод кинетостатики	93
§ 1. Силы инерции при прямолинейном и криволинейном движении	93
§ 2. Принцип Даламбера	95
Г л а в а 13. Работа и мощность	98
§ 1. Работа постоянной силы на прямолинейном пути	98
§ 2. Работа переменной силы на криволинейном пути	99
§ 3. Теорема о работе равнодействующей силы	99
§ 4. Работа силы тяжести	100
§ 5. Работа силы упругости	101
§ 6. Графическое изображение работы	102
§ 7. Работа силы во вращательном движении тела	104
§ 8. Мощность	105
§ 9. Понятие о механическом КПД	106
Г л а в а 14. Общие теоремы динамики	107
§ 1. Теорема об изменении количества движения материальной точки	107

§ 2. Потенциальная и кинетическая энергии	109
§ 3. Система материальных точек. Внешние и внутренние силы системы	110
§ 4. Основное уравнение динамики для вращающегося тела	111
§ 5. Кинетическая энергия твердого тела. Теорема об изменении кинетической энергии тела	114
Раздел 2. СОПРОТИВЛЕНИЕ МАТЕРИАЛОВ	117
Г л а в а 15. Основные положения	117
§ 1. Основные задачи сопротивления материалов	117
§ 2. Классификация нагрузок	118
§ 3. Основные гипотезы и допущения	119
§ 4. Метод сечений. Основные виды деформированных состояний	121
§ 5. Напряжения	124
Г л а в а 16. Растяжение и сжатие	127
§ 1. Продольные силы и напряжения в поперечном сечении бруса	127
§ 2. Перемещения и деформации. Закон Гука	131
§ 3. Напряженное состояние при одноосном растяжении	133
§ 4. Понятие об испытании материалов. Основные механические характеристики	135
§ 5. Расчеты на прочность	137
Г л а в а 17. Практические расчеты на срез и смятие	141
§ 1. Основные расчетные предпосылки и формулы	141
§ 2. Примеры расчета	143
Г л а в а 18. Кручение	145
§ 1. Чистый сдвиг. Закон Гука при сдвиге	145
§ 2. Крутящий момент. Построение эпюор	146
§ 3. Кручение круглого прямого бруса	149
§ 4. Расчеты на прочность и жесткость	153
§ 5. Цилиндрические пружины растяжения и сжатия	155
Г л а в а 19. Геометрические характеристики плоских сечений	158
§ 1. Моменты инерции сечений	158
§ 2. Понятие о главных центральных моментах инерции	160
§ 3. Осевые моменты инерции простейших сечений	161
Г л а в а 20. Изгиб прямого бруса	164
§ 1. Прямой изгиб — чистый и поперечный	164
§ 2. Построение эпюор поперечных сил и изгибающих моментов	167
§ 3. Основные расчетные предпосылки и формулы при изгибе	176
§ 4. Расчеты на прочность при изгибе	179
§ 5. Линейные и угловые перемещения при изгибе. Понятие о расчетах на жесткость	183
§ 6. Расчеты бруса большой жесткости при изгибе с растяжением (скатием)	188
Г л а в а 21. Гипотезы прочности и их применение	190
§ 1. Понятие о напряженном состоянии в точке упругого тела	190
§ 2. Гипотезы прочности и их назначение	193
§ 3. Расчет бруса круглого поперечного сечения при изгибе с кручением	195

Г л а в а 22. Понятие о переменных напряжениях	198
§ 1. Циклы напряжений и их основные характеристики	198
§ 2. Усталостное разрушение. Предел выносливости	200
Г л а в а 23. Контактные напряжения и деформации	201
§ 1. Основные понятия и определения	201
§ 2. Основные расчетные формулы при контакте сферических тел	202
§ 3. Основные расчетные формулы при контакте цилиндрических тел	204
Г л а в а 24. Устойчивость сжатых стержней	205
§ 1. Устойчивость упругого равновесия. Критическая сила	205
§ 2. Формула Эйлера	207
§ 3. Критическое напряжение. Пределы применимости формулы Эйлера	208
Р а з д е л 3. ДЕТАЛИ МАШИН И ПРИБОРОВ	211
ДЕТАЛИ МАШИН И ПРИБОРОВ ОБЩЕГО НАЗНАЧЕНИЯ	215
Г л а в а 25. Основы теории механизмов	215
§ 1. Звено. Кинематическая пара. Классификация кинематических пар. Кинематическая цепь	215
§ 2. Степень подвижности кинематических цепей	218
§ 3. Классификация механизмов	218
Г л а в а 26. Определение положений, скоростей и ускорений в плоских механизмах с низшими парами	219
§ 1. Методы кинематического исследования	219
§ 2. Построение траекторий точек плоского механизма	220
§ 3. Построение планов скоростей	223
§ 4. Построение планов ускорений	224
§ 5. Аналитический метод исследования кривошипно-ползунного механизма	225
§ 6. Графическое и графоаналитическое определение скорости ползуна кривошипно-ползунного механизма	226
Г л а в а 27. Резьбовые соединения	229
§ 1. Основные понятия и определения. Сравнительная характеристика резьб. Область их применения	229
§ 2. Профили и типы резьб, их стандартизация. Обозначения и виды резьбовых соединений	231
§ 3. Предохранение резьбовых соединений от самоотвинчивания	235
§ 4. Расчет болтовых соединений на растяжение и срез	237
Г л а в а 28. Соединения штифтовые, штыковые, зажимные	240
§ 1. Штифтовые соединения	240
§ 2. Штыковые соединения	242
§ 3. Соединения зажимами	244
Г л а в а 29. Шпоночные и шлицевые соединения	246
§ 1. Шпоночные соединения	246
§ 2. Порядок подбора шпонок и их поверочный расчет	248
§ 3. Шлицевые соединения	249

Г л а в а 30. Соединения сваркой и заклепками	251
§ 1. Соединение сваркой	251
§ 2. Заклепочные соединения	253
Г л а в а 31. Соединения пайкой, заформовкой, склеиванием	254
§ 1. Соединение пайкой	254
§ 2. Соединение заформовкой	257
§ 3. Клеевые соединения	258
Г л а в а 32. Соединения запрессовкой, загибкой, развальцовкой, завальцовкой, обжимкой	260
§ 1. Соединение запрессовкой	260
§ 2. Соединение развальцовкой, завальцовкой, загибкой, обжимкой	262
Г л а в а 33. Общие сведения о передачах	263
§ 1. Назначение, принцип работы и классификация передач	263
§ 2. Основные кинематические и силовые соотношения для механических передач	264
§ 3. Редукторы и мультипликаторы	267
§ 4. Кинематический расчет привода	268
Г л а в а 34. Фрикционные передачи и вариаторы	272
§ 1. Общие сведения	272
§ 2. Кинематический и силовой расчет цилиндрической фрикционной передачи	276
§ 3. Некоторые типы фрикционных вариаторов	279
Г л а в а 35. Зубчатые зацепления	281
§ 1. Эвольвентное зацепление	281
§ 2. Циклоидальное и часовое зацепление	287
§ 3. Цевочное и бархатное зацепления	290
Г л а в а 36. Зубчатые передачи	291
§ 1. Общие сведения и классификация зубчатых передач	291
§ 2. Цилиндрические зубчатые передачи. Основные геометрические соотношения	293
§ 3. Краткие сведения о способах изготовления зубчатых колес	294
§ 4. Особенности зубчатых передач приборов. Конструкции зубчатых колес и шестерен	297
§ 5. Степени точности зубчатых колес	300
§ 6. Материалы для зубчатых колес и их термохимическая обработка	301
§ 7. Виды повреждения зубьев	305
§ 8. Конические зубчатые передачи	306
§ 9. Гипоидные передачи	308
Г л а в а 37. Червячные передачи	309
§ 1. Общие сведения	309
§ 2. Геометрические соотношения червячной пары с цилиндрическим архimedовым червяком	311
§ 3. Материалы и конструкции червяков и червячных колес	314
Г л а в а 38. Планетарные и дифференциальные зубчатые передачи	316
§ 1. Общие сведения	316
§ 2. Кинематический расчет дифференциальных и планетарных передач	318

Г л а в а 39. Ременные передачи	321
§ 1. Общие сведения	321
§ 2. Плоскоременная передача. Расчет плоскоременной передачи по тяговой способности	323
§ 3. Клиновременная передача	325
§ 4. Шкивы ременных передач	325
Г л а в а 40. Цепные передачи	327
§ 1. Общие сведения	327
§ 2. Приводные цепи и звездочки	328
§ 3. Геометрические и кинематические параметры цепной передачи	328
§ 4. Подбор цепей и их поверочный расчет	329
Г л а в а 41. Валы и оси	330
§ 1. Общие сведения	330
§ 2. Конструктивные формы цапф. Крепление деталей на валах	332
§ 3. Расчет осей и валов на прочность и жесткость	333
§ 4. Гибкие валы	339
Г л а в а 42. Опоры	340
§ 1. Общие сведения	340
§ 2. Опоры скольжения	341
§ 3. Опоры скольжения приборов	343
§ 4. Опоры качения	354
§ 5. Расчет и выбор подшипников качения (ГОСТ 18854—73 и ГОСТ 18855—73)	356
Г л а в а 43. Направляющие для поступательного движения	361
§ 1. Общие сведения	361
§ 2. Направляющие скольжения	361
§ 3. Направляющие качения	363
Г л а в а 44. Муфты	364
§ 1. Общие сведения и классификация муфт	364
§ 2. Глухие муфты	365
§ 3. Подвижные муфты	365
§ 4. Сцепные муфты	370
§ 5. Муфты специального назначения	376
Г л а в а 45. Кулакковые механизмы	379
§ 1. Общие сведения и классификация кулакковых механизмов	379
§ 2. Некоторые положения теории кулакковых механизмов	383
§ 3. Профилирование кулаков	385
Г л а в а 46. Рычажно-шарнирные механизмы и механизмы прерывистого действия	391
§ 1. Общие сведения о рычажно-шарнирных механизмах	391
§ 2. Рычажно-шарнирные механизмы	392
§ 3. Механизмы прерывистого действия	397
Г л а в а 47. Ограничители и фиксаторы	399
§ 1. Ограничители вращения	399
§ 2. Фиксаторы	401

Детали приборов специального назначения	402
Г л а в а 48. Упругие элементы	402
§ 1. Общие сведения об упругих элементах	402
§ 2. Материалы упругих элементов и предъявляемые к ним требования	405
§ 3. Прямые и изогнутые пружины	406
§ 4. Биметаллические пружины	411
§ 5. Спиральные пружины	412
§ 6. Винтовые пружины	424
§ 7. Трубчатые манометрические пружины	428
§ 8. Мембранные коробки. Сильфоны	429
Г л а в а 49. Регуляторы скорости и успокоители колебаний	433
§ 1. Регуляторы скорости	433
§ 2. Тормозные регуляторы. Центробежные электромагнитные регуляторы	434
§ 3. Регуляторы с трением о воздух	438
§ 4. Регуляторы с торможением вихревыми токами или магнито-индукционные регуляторы	437
§ 5. Успокоители колебаний	440
Г л а в а 50. Отсчетные устройства	447
§ 1. Классификация отсчетных устройств	447
§ 2. Шкальные отсчетные устройства	447
§ 3. Цифровые отсчетные устройства	451
Г л а в а 51. Корпусы и корпусные детали	452
§ 1. Корпусы и корпусные детали измерительных приборов и часовых механизмов	452
§ 2. Корпусы редукторов и открытых механических передач	454